


برنام خدا



Market Code

تولید شبکه نوع C- بیضوی به روش های مرتبۀ دوم و فشرده

	ساسان رستگار: مهندسی مکانیک، کارشناسی ارشد	توسعه دهنده:
	ساسان رستگار	تهیه کننده مستند:
	۱۳۹۳ / ۱۲ / ۰۴	تاریخ تنظیم:

فهرست مطالب

۴	فصل ۱: راهنمای کاربری
۶	نمونه اجرا
۱۴	فصل ۲: متن اصلی Main
۱۶	فصل ۳: توابع
۱۶	۱-۳. تابع Boundary_Geometry
۱۷	۲-۳. تابع Initial_Condition
۱۷	۳-۳. تابع Laplace_Solution
۱۸	۴-۳. تابع Boundary_Condition_Update
۱۹	۵-۳. تابع Initial_PQ
۲۱	۶-۳. تابع Thomas_P
۲۲	۷-۳. تابع xyUpdate
۲۴	۸-۳. تابع PQ_Update
۲۵	۹-۳. تابع Poission_2th_Solution
۲۸	۱۰-۳. تابع Compact_derivatives
۲۹	۱۱-۳. Compact_derivatives_Update
۳۰	۱۲-۳. Poisson_4th_Solution
۳۲	فصل ۴: مراجع

چکیده

قبل از شروع هر عملیاتی برای مدل‌سازی مناسب میدان فیزیکی، باید یک شبکه مناسب روی میدان فیزیکی تولید شود. به جرئت می‌توان گفت تولید شبکه مهم‌ترین قسمت در حل مسائل دینامیک سیال محاسباتی است. این برنامه به تولید شبکه بیضوی نوع-C حول ایرفویل می‌پردازد. معادلات پواسون برای تولید شبکه در نظر گرفته شده‌اند. توابع کنترلی به منظور کنترل فشردگی و تعامد خطوط مختصات در نزدیکی مرزها براساس توابع پیشنهادی استگر-سورنسون انتخاب شده‌اند. معادلات هم به روش استاندارد مرتبه دوم و هم به روش فشرده مرتبه چهارم حل می‌شوند.

کلمات کلیدی: تولید شبکه، بیضوی، تعامد، استگر-سورنسون، فشرده

فصل ۱: راهنمای کاربری

جهت اجرای برنامه لازم است تا برخی تنظیمات اولیه برای کد انجام گیرد. لذا در این بخش به طور خلاصه به این موارد اشاره خواهد شد. لازم به ذکر است این قسمت مخصوص کاربرانی است که فقط می‌خواهند نرم‌افزار را اجرا نموده و استفاده نمایند.

برنامه به گونه‌ای طراحی شده است که کاربر می‌تواند تنظیمات اصلی را در فایل (Constant.h) تغییر دهد. ابتدا (Geometry Value) مقادیر مربوط به هندسه و تولید شبکه مطابق جدول ۱-۱ تنظیم می‌گردد. در فایل (Constant.h) همه موارد مربوط به هندسه وجود دارد.

جدول ۱-۱: تعریف متغیرهای هندسی ورودی به برنامه

متغیر داخل برنامه	تعریف متغیر	واحد
iMax	تعداد نقاط در جهت X	عدد طبیعی
jMax	تعداد نقاط در جهت محور Y	عدد طبیعی
I_mid	شمارنده میانی (نقطه متناظر نوک ایرفویل)	عدد طبیعی
I_in	شمارنده ورودی ایرفویل (نقطه متناظر لبه)	عدد طبیعی

	فرار از پایین)	
عدد طبیعی	شمارنده ورودی ایرفویل (نقطه متناظر لبه فرار از بالا)	I_out
عدد حقیقی مثبت	پارامتر موثر روی فشردگی خطوط مختصات نزدیک مرز پایین	Delta_s
عدد حقیقی مثبت	پارامتر موثر روی فشردگی خطوط مختصات نزدیک مرز بالا	Delta_su
عدد حقیقی مثبت	ثابت موثر روی توابع کنترلی در مرز پایین	AL
عدد حقیقی مثبت	ثابت موثر روی توابع کنترلی در مرز بالا	AU
عدد حقیقی مثبت	ثابت موثر روی توابع کنترلی در مرز پایین	BL
عدد حقیقی مثبت	ثابت موثر روی توابع کنترلی در مرز بالا	BU

در قسمت بعدی (Convergence Value) پارامترهای مربوط به فرآیند همگرایی برنامه و تعداد تکرار محاسبات طبق .

جدول 0-2- تعیین می‌گردد. اگر باقیمانده (Residual) محاسبه شده از پارامتر Loop_Min_Error کوچکتر شود برنامه متوقف می‌شود.

جدول 0-2: تعریف متغیرهای مربوط به همگرایی برنامه

متغیر داخل برنامه	تعریف متغیر	واحد
Loop_Min_Error	کمترین مقدار باقیمانده	عدد حقیقی

مثبت		
عدد حقیقی	ضریب تخفیفی مربوط به	wx
مثبت	x, y	
عدد حقیقی	ضریب تخفیفی مربوط به	wp
مثبت	تابع کنترلی P	
عدد حقیقی	ضریب تخفیفی مربوط به	wq
مثبت	تابع کنترلی Q	

در صورتی که تمامی موارد فوق به صورت صحیح تنظیم شده باشد اکنون برنامه آماده اجرا می‌باشد. پس از اجرا و همگرایی برنامه چندین فایل خروجی تشکیل می‌گردد. فایل مربوط به شبکه تولیدشده به روشهای لاپلاس، پواسون مرتبه دوم و پواسون مرتبه چهارم.

نمونه اجرا

در این بخش به منظور تمرین عملی موارد بالا به یک مثال اشاره می‌شود. این نمونه شامل تولید شبکه نوع-C حول ایرفویل به روش مرتبه دوم و فشرده مرتبه چهارم است. ورودی‌های موردنیاز مطابق زیر در فایل Constant.h وجود دارد. دقت کنید در صورت عدم همگرایی ضرایب wx, wp, wq باید تغییر پیدا کنند. در انتخاب I_in, I_out, I_mid باید اصل تقارن را رعایت کنید:

$$I_mid=(iMax-1)/2+1$$

همچنین I_mid باید وسط I_in , I_out قرار گیرد. با این ملاحظات می‌توان I_in, I_out را انتخاب کرد.

```

#define iMax          121//243//121//
#define jMax          35//101//35//

#define I_mid          61 /// 61 //I_mid :
Implies Stagnation Point.      /// for example if
iMax=181 then I_mid=91;

#define I_in          36 /// 30//I_in :
Implies First Point of Airfoil. /// for example if
iMax=181 then I_in=45 or 50 or ...

#define I_out          86 /// 90//I_out :
Implies End Point of Airfoil.  /// for example if
iMax=181 then I_out=135 or 130 or ...

#define wx            5e-1 // Relaxation
Factor to Update points

#define wp            5e-3 // Relaxation
Factor to Update Control Function P

#define wq            5e-3 // Relaxation
Factor to Update Control Function Q

#define AL            5e-1 // Constant
Coefficients Affecting Control Functions in Lower Boundary

#define AU            5e-1 // Constant
Coefficients Affecting Control Functions in Upper Boundary

#define BL            5e-1 // Constant
Coefficients Affecting Control Functions in Lower Boundary

#define BU            5e-1 // Constant
Coefficients Affecting Control Functions in Upper Boundary

```

```

#define Delta_s                1e-2 // Delta_s
Affects Clustering of Coordinate Lines Near the Lower
Boundary

#define Delta_su                4e-1 // Delta_s Affects
Clustering of Coordinate Lines Near the Upper Boundary

#define Loop_Min_Error         1e-4 // Minimum Error in
"While Loops"

#define max(a , b) ((a) > (b) ? (a) : (b))

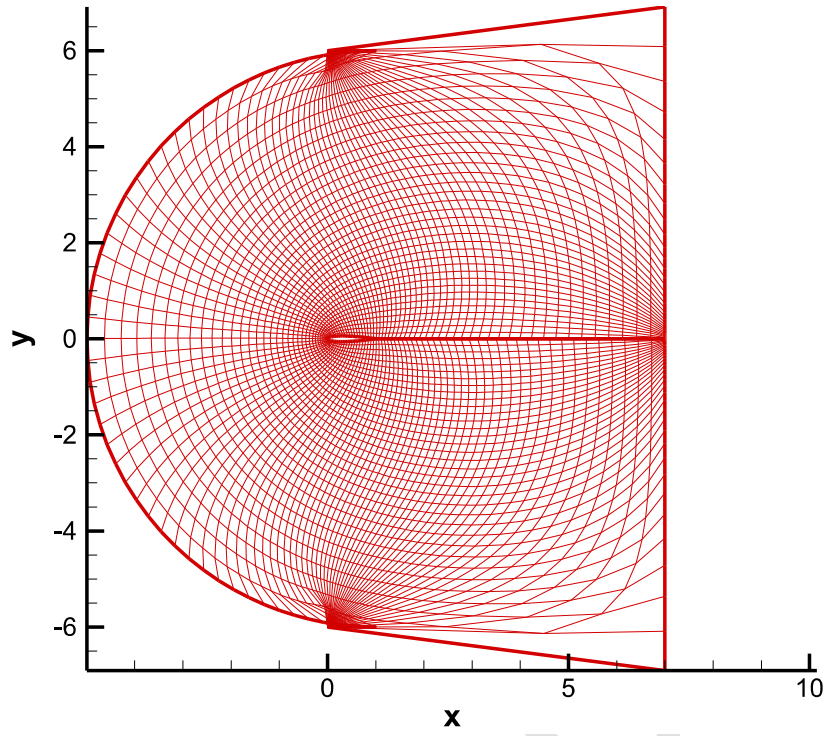
```

پس از اجرای برنامه مقادیر اشاره شده در بالا در هر تکرار به صورت شکل 0- چاپ می‌شود.

پس از همگرایی و اتمام فرآیند حل نتایج به دست آمده در چند فایل ایجاد می‌گردد. فایل "Laplace.plt" شامل هندسه و شبکه تولید شده به روش حل معادلات لاپلاس می‌باشد. شکل ۲-۲ نمونه ای از شبکه تولید شده به روش حل معادلات لاپلاس را نمایش می‌دهد. فایل "Poisson.plt" شامل هندسه و شبکه تولید شده به روش حل معادلات پواسون با استفاده از روش مرتبه دوم می‌باشد شکل ۳-۲ نمونه ای از شبکه تولید شده به روش حل معادلات لاپلاس را نمایش می‌دهد همچنین نتایج حل تولید شبکه به روش فشرده در فایل "Compact.plt" ذخیره می‌شوند. شکل ۴-۲ نمونه ای از شبکه تولید شده به روش حل معادلات پواسون با استفاده از روش فشرده را نمایش می‌دهد.

0.0299204
0.0298713
0.0298223
0.0297733
0.0297244
0.0296755
0.0296267
0.0295779
0.0295292
0.0294806
0.029432
0.0293834
0.0293349
0.0292865
0.0292381
0.0291897
0.0291414
0.0290932
0.029045
0.0289968
0.0289487
0.0289006
0.0288526
0.0288046

شکل 0-1: چاپ مقادیر خطا (باقیمانده) در حین اجرای برنامه



شکل ۰-۲: هندسه و شبکه نوع-C تولید شده به روش حل معادلات لاپلاس

Market