

بنام خدا



*Market Code*

**پیاده سازی روش شبکه بولتزن بر پایه روش اختلاف محدود بر روی  
دستگاه مختصات منحنی شکل جهت شبیه سازی جریان تراکم ناپذیر**

 دارالشّاه پیام نور	شرکت بنا شریف	تهییه کننده مستند:
۱۳۹۴/۰۲/۱۶		تاریخ تنظیم:

## فهرست

۴ .....	۱ چکیده
۶ .....	۲ روش شبکه بولتزمن .....
۸ .....	۲.۱ معادله شبکه بولتزمن استاندارد .....
۱۲ .....	۲.۲ روش اختلاف محدود شبکه بولتزمن .....
۱۷ .....	۳ راهنمای کاربری
۲۰ .....	۴ نمونه اجرا
۲۶ .....	۵ مستندات آموزشی: متن اصلی Main
۲۹ .....	۶ زیر برنامه Mesh
۳۱ .....	۷ زیر برنامه CompDomTransform
۳۲ .....	۸ زیر برنامه Initialize
۳۳ .....	۹ زیر برنامه MacroBoundary
۳۴ .....	۱۰ زیر برنامه FEqual
۳۶ .....	۱۱ زیر برنامه DownBoundary
۳۸ .....	۱۲ زیر برنامه FAlphaCal
۳۹ .....	۱۳ زیر برنامه Advection
۴۲ .....	۱۴ زیر برنامه SolveFDLBM

۴۳	.....	BackUp زیر برنامه	۱۵
۴۴	.....	OutPut زیر برنامه	۱۶
۴۴	.....	output: Part_1	۱۶.۱
۴۴	.....	output: Part_2	۱۶.۲
۴۵	.....	output: Part_3	۱۶.۳

## ۱ چکیده

آنچه در این برنامه ارایه گردیده است حل معادلات بولتزمن دو بعدی برای شبیه سازی جریان های تراکم ناپذیر می باشد. نوع روش عددی در این برنامه، روش اختلاف محدود است. معادلات به صورت صریح حل شده است. در این برنامه شرایط مرزی بگونه ای می باشد که جریان به صورت پایا در نظر گرفته شده است. این برنامه برای شبیه سازی جریان داخل یک حفره مربعی نوشته شده است و شبکه ای تولید شده نیز از نوع شبکه ای با سازمان همراه با قابلیت متراکم سازی می باشد. برای شبیه سازی مسائل دیگر از جمله جریان روی سیلندر، نیاز به تغییر شبکه و شرایط مرزی اعمال شده در برنامه است. با توجه به صریح بودن روش و عدم نیاز به حل معادلات پواسون، سرعت بالا از ویژگی های این نرم افزار می باشد.

**كلمات کلیدی:** روش شبکه بولتزمن دوبعدی، اختلاف محدود، روش صریح

Market Code

## ۲ روش شبکه بولتزمن

در سالهای اخیر روش شبکه بولتزمن<sup>۱</sup> به عنوان یک روش مناسب در شبیه سازی جریان سیالات مطرح شده و استفاده از آن گسترش یافته است. این روش به ویژه در مرزهای پیچیده بسیار عالی عمل می نماید. بر خلاف روش های مرسوم عددی که بر پایه جداسازی معادلات پیوسته ماکروسکوپیک می باشند، روش شبکه بولتزمن بر پایه مدلهای ماکروسکوپیک و معادلات سینتیک مزوسکوپیک می باشد. ایده اصلی روش شبکه بولتزمن این است که مدلهای سینتیک ساده شده ای ایجاد کنده این روش ها به گونه ای اصول اساسی فیزیک واکنشهای میکروسکوپیک و مزوسکوپیک را به کار بزند که خصوصیات ماکروسکوپیک بدست امده از این روشها، معادلات مربوط به متغیرهای ماکروسکوپیک را ارضا نمایند. اصل اساسی که در استفاده از این مدل سینتیک ساده شده وجود دارد این است که دینامیک ماکروسکوپیک سیال، حاصل اثر جمعی و میانگین رفتار تعداد بسیار زیادی ذره میکروسکوپیک می باشد. از طرف دیگر رفتار ماکروسکوپیک نسبت به رفتار تک ذرات حساس نیست و تاثیر نمی پذیرد.

به کار گیری نوع ساده شده معادله سینتیک، از حل کردن معادلات پیچیده سینتیک مثل معادله بولتزمن بی نیاز می شویم و همچنین مثل روش دینامیک مولکولی نیاز به تعقیب تک تک ذرات نمیباشد. اگرچه روش شبکه بولتزمن بر پایه نگاه ذره ای و میکروسکوپیک بنا شده است اما تکیه اصلی ان بر رفتار میانگین ماکروسکوپیک می باشد. معادله سینتیک بسیاری از خصوصیات مثبت روش دینامیک مولکولی را نیز داراست. از این میان میتوان به اعمال ساده شرایط مرزی و داشتن الگوریتم حلکاملا موازی اشاره نمود. با توجه به اینکه رایانه های قدرتمند و ابزار پردازش موازی روز به روز در حال گسترش توسعه می باشند. روش هایی که قابلیت موازی شدن را دارند بسیار مورد قبول گرفته اند. روش شبکه بولتزمن نیز به خوبی دارای چنین خصوصیتی است.

<sup>۱</sup> Lattice Boltzmann method

روش شبکه بولتزمن از روش شبکه گاز<sup>۲</sup>، روشی بر پایه سینتیک ذرات است و از شبکه و زمان گستته استفاده می‌کند، ناشی می‌شود.. شبکه گاز در حقیقت یک روش ساده شده دینامیک ذرات مجازی است که در ان زمان، فضا و سرعت ذرات همگی ناپیوسته اند. به همین دلیل روش شبکه گاز را معمولاً ماشین شبکه گاز نیز می‌نامند. ماشین شبکه گاز شامل شبکه‌های منظمی است که ذرات روی گره‌های این شبکه قرار دارند. در این روش یک سری متغیرهای بولی،  $n_i(x, t) = (i = 0, 1, \dots, M)$ ، که در آن تجمع ذرات را نشان می‌دهد تعريف می‌شود که در آن  $M$  تعداد جهت‌های سرعتی است که هر ذره روی یک گره برای حرکت دارا می‌باشد. معادله شبکه گاز به صورت زیر بیان می‌شود:

$$n_i(x + e_i, t + 1) = n_i(x, t) + \Omega_i(n(x, t)) \quad (1-2)$$

که در آن  $e_i$  سرعت محلی ذرات می‌باشد. پس از شروع حل از یک حالت ابتدایی، قرار گیری ذرات در هر گام زمانی در دو زیر مرحله صورت می‌گیرد:  
 الف) پخش: در این مرحله ذرات به نزدیک ترین نقطه مجاور خود در جهت سرعتشان حرکت کرده و جابجا می‌شوند.  
 ب) برخورد: در این مرحله هنگامی ذرات به یک نقطه میرسند با هم برخورد می‌کنند و جهات سرعتشان طبق قوانین خاصی تغییر می‌کنند.

خاصیت اصلی روش شبکه بولتزمن این است که در آن ازتابع توزیع ذره ای،  $\langle n_i \rangle = f_i$  به جای فراوانی ذرات،  $n_i$  که یک متغیر بولی است استفاده می‌شود و به این ترتیب از در نظر گرفتن حرکت تک تک ذرات و اندر کنش بین ذرات که در معادله سینتیک وجود داشت بی نیاز می‌شود. علامت  $\langle \rangle$  نشان دهنده میانگین کلی می‌باشد. این عمل نویز اماری را در روش شبکه بولتزمن حذف می‌کند. با توجه به اینکه در روش شبکه

---

<sup>2</sup> Lattice Gas

بولتزمون حالت سینتیک کماکان حفظ می شود، روش شبکه بولتزمون نیز مانند روش شبکه گاز از اینکه متغیرها محلی هستند سود می برد و این موضوع در پردازش موازی بسیار حائز اهمیت می باشد..

## ۲.۱ معادله شبکه بولتزمون استاندارد

از به کارگیری روش‌های ماکروسکوپیک می دانیم که متغیرهای ماکروسکوپیک مثل سرعت و فشار معمولاً با حل معادله ناویراستوکس محاسبه می شوند. در روش شبکه بولتزمون معادله سینتیک برای تابع توزیع  $f(x, \gamma, t)$ ، حل می شود که در آن  $\gamma$  بردار سرعت ذره ،  $x$  بردار و موقعیت ذره و  $t$  زمان می باشد. متغیرهای ماکروسکوپیک مثل چگالی  $\rho$  و ممتدوم  $\mu$  با استفاده از توابع توزیع  $f$  به دست می آیند. روش معمولی که استفاده از آن بسیار متناول است به کارگیری تقریب BGK است که در آن از یک زمان آرامش ثابت استفاده می شود و توسط بهاتنکار، گروس، کروک<sup>۳</sup> ارایه شده است [1]:

$$\frac{\partial f}{\partial t} + e \cdot \nabla f = -\frac{1}{\lambda} \left( f - f^{(0)} \right) \quad (2-2)$$

تابع توزیع تعادلی (توزیع ماکسول-بولتزمون) بوده و  $\lambda$  زمان آرامش است. لزجت مربوطه برابر  $v = \lambda R T$  است که در آن  $R$  ثابت گازها و  $T$  دمای گاز است.

برای حل  $f$  به صورت عددی معادله (۲-۲)، در فضای سرعت به وسیله بردار سرعت  $e_\alpha$  گسسته سازی می شود :

$$\frac{\partial f_\alpha}{\partial t} + e_\alpha \cdot \nabla f_\alpha = -\frac{1}{\lambda} \left( f_\alpha - f_\alpha^{(eq)} \right) \quad (3-2)$$

---

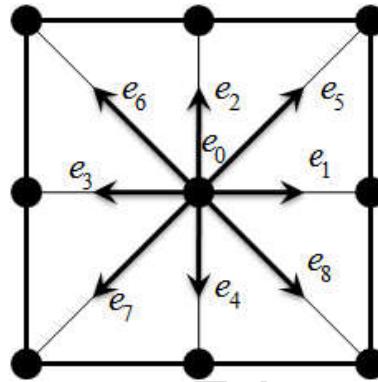
<sup>3</sup> Bhattnagar-Gross-Krook

در معادله فوق  $f_\alpha(x,t) = f(x, e_\alpha, t)$  تابع توزیعی است که مربوط به سرعت در راستای  $\alpha$ ،  $e_\alpha$  می باشد و

$f^{(eq)}$  تابع توزیع تعادلی مربوط به این مولفه در فضای ناپیوسته سرعت می باشد.

شبکه مربعی شکل که دارای نه سرعت می باشد در شکل (۱-۲) نشان داده شده است. این شبکه به صورت

D2Q9 نشان داده شده و برای حل جریان دوبعدی بسیار مورد استفاده قرار گرفته و نتایج قابل قبولی از آن به دست آمده است.



شکل (۱-۲)- شبکه D2Q9

در این مدل  $e_\alpha$  نشان دهنده سرعت ذرات بوده و به صورت زیر بیان می شود:

$$e_\alpha = \begin{cases} (0,0) & \alpha = 0 \\ (\cos[(\alpha-1)\pi/2], \sin[(\alpha-1)\pi/2])c & \alpha = 1, 2, 3, 4 \\ (\cos[(2\alpha-9)\pi/4], \sin[(2\alpha-9)\pi/4])\sqrt{2}c & \alpha = 5, 6, 7, 8 \end{cases} \quad (4-2)$$

که در آن  $c = \Delta x / \Delta t$  و  $\Delta t$  و  $\Delta x$  به ترتیب مقادیر ثابت طول و زمان در شبکه هستند. تابع توزیع تعادلی

در این شبکه عبارتست از:

$$f_{\alpha}^{eq} = w_{\alpha} \rho \left[ 1 + \frac{3}{c^2} (\mathbf{e}_{\alpha} \cdot \mathbf{u}) + \frac{4.5}{c^4} (\mathbf{e}_{\alpha} \cdot \mathbf{u})^2 - \frac{1.5}{c^2} \mathbf{u}^2 \right], \quad \alpha = 0-8 \quad (5-2)$$

که در آن  $w_{\alpha}$  ضرایب وزنی هستند:

$$w_{\alpha} = \begin{cases} 4/9 & \alpha = 0 \\ 1/9 & \alpha = 1, 2, 3, 4 \\ 1/36 & \alpha = 5, 6, 7, 8 \end{cases} \quad (6-2)$$

در فضای گسسته سرعت، مقادیر چگالی و ممنتوم به صورت زیر محاسبه می شود:

$$\begin{aligned} \rho &= \sum_{\alpha} f_{\alpha} = \sum_{\alpha} f_{\alpha}^{eq} \\ \rho \mathbf{u} &= \sum_{\alpha} \mathbf{e}_{\alpha} f_{\alpha} = \sum_{\alpha} \mathbf{e}_{\alpha} f_{\alpha}^{eq} \end{aligned} \quad (7-2)$$

سرعت صوت در این مدل برابر است با  $c_s = c/\sqrt{3}$  و معادله حالت به صورت معادله (8-2) می باشد :

$$P = \frac{1}{3} \rho c^2 \quad (8-2)$$

در معادله شبکه بولتزمن معادله (3-2) به روش خاصی گسسته سازی می شود. صورت کامل گسسته شده

معادله هنگامیکه گام زمانی  $\Delta t$  و گام مکانی  $\Delta x = e_{\alpha} \cdot \Delta t$  باشد عبارتست از:

$$f_{\alpha}(\mathbf{x} + \mathbf{e}_{\alpha} \Delta t, t + \Delta t) - f_{\alpha}(\mathbf{x}, t) = -\frac{1}{\tau} [f_{\alpha}(\mathbf{x}, t) - f_{\alpha}^{eq}(\mathbf{x}, t)] \quad (9-2)$$